



## I. Familles de vecteurs

**Indications pour l'exercice 1.** On commence par montrer que  $(f_1, f_2)$  est libre. Ensuite, on vérifie que  $f_3 \in \text{Vect}\{f_1, f_2\}$  et qu'il en va de même pour  $f_4$ .  $\square$

**Indications pour l'exercice 2.** Considérer  $x_1 < \dots < x_p$ , écrire une combinaison linéaire de  $(S_{x_1}, \dots, S_{x_p})$ , puis factoriser par  $x_p^n$  et faire tendre  $n$  vers l'infini pour montrer que la famille est libre.  $\square$

**Indications pour l'exercice 3.** On peut raisonner par récurrence sur  $n$ . Pour l'hérédité, dériver deux fois la combinaison linéaire pour, ensuite, se séparer des termes en  $\sin(nx)$  et  $\cos(nx)$ .  $\square$

**Indications pour l'exercice 4.** Écrire la matrice de cette famille dans la base  $(\cos, \sin)$  puis discuter le rang de cette matrice en fonction des valeurs de  $a_1, a_2$  et  $a_3$ .  $\square$

## II. Matrices & Applications linéaires

**Indications pour l'exercice 5.** Exprimer  $A^2$  en fonction de  $A$  et de  $I_n$ .  $\square$

### Indications pour l'exercice 6.

**1.** Classique. On écrit  $f(x) = \lambda_x x$  et il faut montrer que si  $x \neq y$ , alors  $\lambda_x = \lambda_y$ . On distingue les cas  $(x, y)$  liée et  $(x, y)$  libre pour lequel on introduira le vecteur  $x + y$ .

**2.** On applique le résultat précédent à  $u^2$  et  $u^2 = \lambda \text{Id}_E$ . On distingue alors les cas  $\lambda = 0$ ,  $\lambda > 0$  et  $\lambda < 0$  Pour lequel on montre qu'il existe une base de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  est diagonale par blocs.

**3.** Le cas  $n \leq 2$  est aisé. Ensuite, on montre qu'il existe un scalaire  $\mu$ , un vecteur  $y$  et une application linéaire  $\varphi$  tels que  $u : x \mapsto \varphi(x)y + \mu x$ .  $\square$

### Indications pour l'exercice 7.

**1.** Soit  $H$  un sous-espace vectoriel de dimension  $k + 1$ . En exhibant une base de  $H$ , on peut écrire  $H$  comme sous-espaces vectoriels de dimension  $k$ .

**2.** Effectuer une récurrence.

**3.** Montrer que, pour toute droite  $D$ ,  $u(D) \subset D$ . En utilisant un raisonnement classique, montrer alors que  $u$  est une homothétie.  $\square$

### Indications pour l'exercice 8.

**1.** On montre que  $\text{Im } g \cap \text{Ker } f = \{0\}$ .

**2.** Raisonner par analyse / synthèse pour obtenir la décomposition. Ou alors, utiliser que  $g \circ f$  est un projecteur.

**3.** Utiliser le théorème du rang pour montrer l'égalité.

**4.** On montre de la bijectivité.

**5.** Penser à l'application nulle.  $\square$

**Indications pour l'exercice 9.** Commencer par vérifier que  $\mathcal{H}$  est bien un espace vectoriel.

Traiter en premier le cas où  $\dim E = \dim F = \text{Rg } f$ .

En général, si  $g \in \mathcal{H}$ , étudier ses restrictions sur  $\text{Im } f$  ainsi que sur un supplémentaire de  $\text{Im } f$ .  $\square$

**Indications pour l'exercice 10.** Soit  $x_0 \in E$  tel que  $f^2(x_0) \neq 0_E$ . En travaillant dans la base (le vérifier)  $(x_0, f(x_0), f^2(x_0))$ , montrer que  $g$  commute avec  $f$  si et seulement si  $g \in \text{Vect}\{\text{Id}_E, f, f^2\}$ .  $\square$

## III. Géométrie

### Indications pour l'exercice 11.

**1.** Déterminer une base de  $P$  puis une base de  $D$  et montrer que la réunion de ces deux familles forme une famille base de  $\mathbb{R}^3$ .

**2.** On peut décomposer tout vecteur  $(x, y, z)$  dans la base trouvée à la question précédente.  $\square$

**Indications pour l'exercice 12.** Le sens réciproque est trivial.

Pour le sens direct, utiliser que  $q(x) - x \in \text{Ker } q$ .  $\square$

**Indications pour l'exercice 13.**

1. Calculer  $q \circ q(x)$  en étant précis sur les indices de sommation et en étudiant l'effet des compositions sur le vecteur  $x$ .
2. Montrer que  $E = \text{Im } q$ . □

**Indications pour l'exercice 14.**

1. Montrer l'inclusion des images puis utiliser l'égalité des dimensions.
2. Montrer que  $\text{Im } p_i \subset \text{Ker } p_j$ . Pour cela, montrer que, si  $x \in \text{Im } p_i$ , alors  $\sum_{j \neq i} p_j(x) = 0$ . En déduire que  $p_j(x) = 0$  puis conclure. □

**IV. Formes linéaires & Hyperplans**

**Indications pour l'exercice 15.** Penser aux applications coordonnées et à la formule de Taylor polynomiale. □

**Indications pour l'exercice 16.** Utiliser la base d'interpolation de Lagrange pour montrer que  $(f_a, f_b, f_c)$  est libre. Évaluer ensuite la relation  $f_4 = \alpha f_a + \beta f_b + \gamma f_c$  sur la famille  $(1, X - a, (X - a)^2, (X - a)^3)$  pour déterminer si cette relation possède des solutions. □

**Indications pour l'exercice 17.** Reasonner par l'absurde en exhibant ensuite une forme linéaire qui ne s'annule pas en  $v$ . □

**Indications pour l'exercice 18.**

1. On remarque que  $\Delta H_k = H_{k-1}$ .
2. On raisonne par l'absurde en considérant une combinaison linéaire nulle qu'on évalue ensuite en  $H_{i_0}$ , où  $i_0$  est bien choisi. □

**V. Avec Python****Indications pour l'exercice 19.**

1. Utiliser les propriétés sur les séries convergentes.
2. Utiliser le module `numpy.polynomial`.
3. Penser aux polynômes de degrés étagés.
4. En écrivant  $H_n(k)$  sous forme factorielle, on obtient  $S(H_n) = e$ .
5. □