



I. Vecteurs directeurs, Équations

Exercice 1. (Points vers Équation)

1. Déterminer, dans \mathbb{R}^3 , une équation cartésienne du plan dirigé par les vecteurs $\vec{u} = (-1, 0, 1)$ et $\vec{v} = (1, -1, 0)$.

2. Déterminer, dans \mathbb{R}^3 , une équation cartésienne du plan passant par les points $A(1, 1, 1)$, $B(2, 0, 1)$ et $C(-1, 2, 4)$.

Exercice 2. (Équation vers Vecteurs directeurs) Déterminer une base de vecteurs directeurs des espaces vectoriels définis par les équations suivantes.

1. Dans \mathbb{R}^3 , $x + y + 3z = 0$.
2. Dans \mathbb{R}^4 , $x + 2y + 3z + t = 0$.
3. Dans \mathbb{R}^4 , $x + y + 3z = 0$.
4. $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x + y + z = 0, x + 2y - z = 0\}$.
5. $\{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x + y + z = 0, x + y + t = 0, 2x + 2y + z + t = 0\}$.
6. $\{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x + y + z + t = 0, x - y - 2z - t = 0\}$.

Exercice 3. (Perpendiculaire commune) On considère l'espace affine E de dimension 3. Soient A, A' deux points de E et \vec{u}, \vec{v} deux vecteurs non colinéaires. On note D (resp. D') la droite passant par A (resp. A') de vecteur directeur \vec{u} (resp. \vec{v}). On suppose dans cet exercice que D et D' ne sont pas coplanaires.

On note I (resp. I') un point de D (resp. D') et $\vec{AI} = \alpha\vec{u}$, $\vec{A'I'} = \beta\vec{v}$.

1. Montrer que $\vec{II'} \cdot \vec{u} = 0$ si et seulement si $\alpha \|\vec{u}\|^2 + \vec{u} \cdot \vec{AA'} + \beta \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.
2. De manière analogue, déterminer une condition nécessaire et suffisante pour que $\vec{II'} \cdot \vec{v} = 0$.

3. Montrer que le système d'équations

$$\begin{cases} \alpha \|\vec{u}\|^2 + \beta \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{AA'} = 0 \\ \alpha \vec{u} \cdot \vec{v} + \beta \|\vec{v}\|^2 + \vec{v} \cdot \vec{AA'} = 0 \end{cases}$$

possède une unique solution.

4. En déduire qu'il existe une unique droite sécante à D et D' et perpendiculaire à D et D' .

II. Changements de bases

Exercice 4. (Calculs de coordonnées) On note $\mathcal{C} = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ la base canonique de \mathbb{R}^3 et \mathcal{B} la base $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$, où $\vec{u} = (1, 1, 1)$, $\vec{v} = (2, 2, -4)$ et $\vec{w} = (3, -1, 1)$.

1. Montrer que \mathcal{B} est une base de \mathbb{R}^3 .
2. Déterminer les coordonnées du vecteur $z = \vec{i} + 2\vec{j} + 3\vec{k}$ dans la base \mathcal{B} .

Exercice 5. (Calcul de puissance) Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 et $\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ telle que $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. On pose $v_1 = e_1 - 2e_2 + e_3$, $v_2 = -e_2 + e_3$ et $v_3 = e_3$.

1. Montrer que $\mathcal{B}' = (v_1, v_2, v_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 .
2. Déterminer $C = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(\varphi)$.
3. Pour tout entier naturel n , déterminer C^n et en déduire A^n .

Exercice 6. (Projection)

1. Soient $D_1 = \text{Vect}\{(2, 1)\}$, $D_2 = \text{Vect}\{(2, 2)\}$ et p la projection sur D_1 parallèlement à D_2 . Déterminer la matrice de p dans la base canonique.